

Θεώρημα: Κάθε μη-αρνητικός συμμετρικός πίνακας  $A \in M_n(\mathbb{R})$  έχει μοναδική τετραγωνική ρίζα, δηλ υπάρχει συμμετρικός πίνακας  $B \in M_n(\mathbb{R})$  :  $B^2 = A$  και τότε γράφεται  $B = \sqrt{A}$ . (ο  $B$  είναι επίσης μη-αρνητικός).

Πχ  $A = \begin{pmatrix} 3 & 0 & -1 \\ 0 & 2 & 0 \\ -1 & 0 & 3 \end{pmatrix}$

$P_A(t) = |A - tI_3| = -(t-2)^2(t-4)$

ιδιοτιμές του  $A$ :  $\begin{cases} \lambda_1 = 2 \text{ (διπλή)} \\ \lambda_2 = 4 \text{ (απλή)} \end{cases}$

Τότε υπάρχει ορθογώνιος πίνακας  $P$ :  ${}^t P A P = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 4 \end{pmatrix}$

$V(2)$  : ο.κ.β  $\left\{ \begin{pmatrix} \sqrt{2}/2 \\ 0 \\ \sqrt{2}/2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}$  και  $V(4)$  : ο.κ.β  $\left\{ \begin{pmatrix} -\sqrt{2}/2 \\ 0 \\ \sqrt{2}/2 \end{pmatrix} \right\}$

Τότε  $P = \begin{pmatrix} \sqrt{2}/2 & 0 & -\sqrt{2}/2 \\ 0 & 1 & 0 \\ \sqrt{2}/2 & 0 & \sqrt{2}/2 \end{pmatrix}$  και  ${}^t P A P = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 4 \end{pmatrix} \Rightarrow$

$\Rightarrow A = P \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 4 \end{pmatrix} {}^t P$ . Θετουμε  $B = P \begin{pmatrix} \sqrt{2} & 0 & 0 \\ 0 & \sqrt{2} & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} {}^t P = \dots$

$= \begin{pmatrix} \sqrt{2}/2 + 1 & 0 & \sqrt{2}/2 - 1 \\ 0 & \sqrt{2} & 0 \\ \sqrt{2}/2 - 1 & 0 & \sqrt{2}/2 + 1 \end{pmatrix} = \sqrt{A}$

Άσκηση:  $A > 0 \Rightarrow A^{-2} > 0$

Λύση: Γνωρίζουμε ότι  $|A| = \lambda_1 \lambda_2 \dots \lambda_n$ , όπου  $\lambda_1, \dots, \lambda_n$  είναι οι ιδιοτιμές του πίνακα  $A$ . Επειδή  $A > 0$ , γνωρίζουμε ότι κάθε ιδιοτιμή του είναι θετική και άρα  $|A| > 0$ . Ιδιαίτερα  $|A| \neq 0$ , οπότε ο  $A$  είναι αναστρέψιμος. Άρα, υπάρχει ο  $A^{-1}$ .

Τότε:  $A^{-2} \cdot A = I_n = A \cdot A^{-2} \Rightarrow {}^t(A^{-2} \cdot A) = {}^t I_n = I_n \Rightarrow {}^t A \cdot {}^t(A^{-2}) = I_n$

και παρόμοια  ${}^t(A \cdot A^{-2}) = I_n \Rightarrow {}^t(A^{-2}) {}^t A = I_n$ . Άρα ο  ${}^t A$  αναστρέψιμος και  ${}^t(A^{-2}) = {}^t(A^{-2}) \xrightarrow{{}^t A = A} {}^t(A^{-2}) = A^{-2} \Rightarrow$  ο  $A^{-2}$  συμμετρικός

$A$ : συμμετρικό  $\xrightarrow{\text{θεωρ. Cayley-Hamilton}}$  ορθογώνιος πίνακας  $P$ :

$${}^t P A P = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \lambda_2 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & \lambda_n \end{pmatrix} \Rightarrow A = P \begin{pmatrix} \lambda_1 & \dots & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & \lambda_n \end{pmatrix} {}^t P \Rightarrow A^{-2} = P \begin{pmatrix} \lambda_1^{-2} & \dots & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & \lambda_n^{-2} \end{pmatrix} P^{-2}$$

$$= P \begin{pmatrix} \lambda_1^{-2} & \dots & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & \lambda_n^{-2} \end{pmatrix} {}^t P \Rightarrow {}^t P A^{-2} P = \begin{pmatrix} \lambda_1^{-2} & \dots & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & \lambda_n^{-2} \end{pmatrix} \Rightarrow \text{οι αριθμοί } \lambda_i^{-2} > 0, \quad i=1, \dots, n$$

είναι οι ιδιοτιμές του συμμετρικού πίνακα  $A^{-2}$  και άρα  $A^{-2} > 0$ .

Άσκηση: Έστω  $A, B > 0$  και  $\kappa, \lambda \in \mathbb{R}$  με  $\kappa, \lambda > 0$ . Τότε:

$\kappa A + \lambda B > 0$ . (με τον ορισμό)

Λύση:  ${}^t(\kappa A + \lambda B) = {}^t(\kappa A) + {}^t(\lambda B) = \kappa {}^t A + \lambda {}^t B = \kappa A + \lambda B$ , Άρα ο πίνακας  $\kappa A + \lambda B$  είναι συμμετρικός.

Άρα υ.δ.ο  $\forall X \in \mathbb{R}^n$ :  $\langle (\kappa A + \lambda B)X, X \rangle > 0$ , όπου  $X \neq 0$

$$\langle (\kappa A + \lambda B)X, X \rangle = \langle \kappa AX + \lambda BX, X \rangle = \underbrace{\kappa \langle AX, X \rangle}_{> 0} + \underbrace{\lambda \langle BX, X \rangle}_{> 0} > 0$$

Άρα  $\kappa A + \lambda B > 0$

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & \dots & a_{2n} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & \dots & a_{3n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}$$
 Για κάθε  $k=1, \dots, n$ ,

(3)

θεωρούμε τον πίνακα  $k \times k$ ,  
 ο οποίος χαρακτηρίζεται από τα  
 $k$  πρώτα στοιχεία και τα

$k$  πρώτα στοιχεία του πίνακα  $A$ , ο οποίος συμβολίζεται με  $A_k \in M_n(\mathbb{R})$

Η ορίζουσα  $\Delta_k = |A_k|, \forall k=1, \dots, n$  καλείται η κύρια ελάσσουσα ορίζουσα τάξης  $k$  του πίνακα  $A$ .

Κριτήριο Sylvester:  $A > 0 \iff \Delta_k > 0, \forall k=1, \dots, n$

$$\mathbb{R}_x \parallel A = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 0 \\ -2 & 2 & -1 \\ 0 & -2 & 2 \end{pmatrix}$$

$\Delta_1 = 2, \Delta_2 = 3 > 0, \Delta_3 = |A| = 4 > 0$

Κριτήριο Sylvester:  $A > 0$

$$\mathbb{R}_x \parallel A = \begin{pmatrix} 2 & -1 & -1 \\ -1 & 2 & -1 \\ -1 & -1 & 2 \end{pmatrix}$$

$\Delta_1 = 2 > 0$   
 $\Delta_2 = 3 > 0$   
 $\Delta_3 = |A| = 0$

Άρα  $A \not> 0$

Άσκηση: Να βρεθούν όλοι οι θετικοί ορθογώνιοι πίνακες.

Θα δείξω ότι: για έναν  $A \in M_n(\mathbb{R})$ , δύο από τα παρακάτω τρία συνθήκες συνεπάγονται την τρίτη:

- (1)  $A$ : ορθογώνιος
- (2)  $A$ : συμμετρικός
- (3)  $A^2 = I_n$

Διαισθη (1, 2)  $\implies$  (3), (2, 3)  $\implies$  (1), (1, 3)  $\implies$  (2).

Λύση: ①, ②  $\Rightarrow$  ③ :  $A$ : ορθογώνιος  $\Rightarrow {}^t A = A^{-1}$   
 $A$ : συμμετρικός  $\Rightarrow {}^t A = A$   $\Rightarrow A^{-1} = A$   
 $\Rightarrow A^2 = I_n$

②, ③  $\Rightarrow$  ① :  $A^2 = I_n \Rightarrow \left. \begin{matrix} A A = I_n \\ {}^t A = A \end{matrix} \right\} \Rightarrow \left. \begin{matrix} A {}^t A = I_n = A {}^t A \\ \Rightarrow A \text{ ορθογώνιος} \end{matrix} \right\}$

①, ③  $\Rightarrow$  ② :  $A$ : ορθογώνιος  $\Rightarrow A^{-1} = {}^t A$   
 Επειδή  $A^2 = I_n \Rightarrow A^{-1} = A$   $\Rightarrow A = {}^t A$   
 δηλ  $A$ : συμμετρικός.

Έστω  $A$ : ορθογώνιος και δεξιός. Τότε ιδιαίτερα  $A$ : ορθογώνιος και συμμετρικός και άρα  $A^2 = I_n$ .

Επειδή ο  $A$ : συμμετρικός, έπεται ότι όλες οι ιδιοτιμές του είναι πραγματικοί αριθμοί.

$A$ : ορθογώνιος, έπεται ότι οι ιδιοτιμές του είναι οι  $\pm 1$ .

Άρα, οι ιδιοτιμές του  $A$  είναι  $1, -1$  και επειδή  $A > 0$ , αναγκαστικά, η μόνη ιδιοτιμή του  $A$  είναι η  $\lambda = 1$ . Από το φαστ. θεωρ  $\Rightarrow$

$\Rightarrow \exists$  ορθογώνιος  $P$ :  ${}^t P A P = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 1 \end{pmatrix} = I_n$

$\Rightarrow A = P I_n {}^t P = P {}^t P = I_n$

Άρα: Αν  $A \in \text{Un}(\mathbb{R})$ , τότε  $A = I_n$  ( $\Leftrightarrow A$ : δεξιός κ' ορθογώνιος).

# ΤΕΤΡΑΓΩΝΙΚΕΣ ΜΟΡΦΕΣ

Έστω  $(E, \langle, \rangle)$  ένας Ευκλείδειος χώρος, διάστασης  $n = \dim_{\mathbb{R}} E$ .

Ορισμός: Μια απεικόνιση  $q: E \rightarrow \mathbb{R}, \vec{x} \mapsto q(\vec{x})$  καλείται τετραγωνική μορφή  $\Leftrightarrow \forall \vec{x} \in E: q(\vec{x}) = \sum_{i,j=1}^n a_{ij} x_i x_j$ , όπου:

①  $\beta = \{e_1, \dots, e_n\}$ : ΟΚΒ του  $E$

②  $\vec{x} = x_1 \vec{e}_1 + \dots + x_n \vec{e}_n$

③  $A = (a_{ij})$  είναι ένας συμμετρικός πίνακας, ο οποίος καλείται ο πίνακας της  $q$  στην ΟΚΒ  $\beta$ .

Τότε:  $q(\vec{x}) = q(x_1 \vec{e}_1 + \dots + x_n \vec{e}_n) = \sum_{i,j=1}^n a_{ij} x_i x_j = \sum_{k=1}^n a_{kk} x_k^2 + \sum_{\substack{i,j=1 \\ i < j}}^n a_{ij} x_i x_j$

Πχ // Στο Ευκλείδειο χώρο  $\mathbb{R}^2$  ή  $\mathbb{R}^3$  χρησιμοποιούμε πάντα τις κανονικές βάσεις, και τότε γράφουμε με  $x, y, z$  αντί  $x_1, x_2, x_3$  α) γνωρίζουμε ως προς τη κανονική βάση  $\vec{x} \in \mathbb{R}^2$  ή  $\mathbb{R}^3$  είναι διαλυόμενος

①  $\mathbb{R}^2$ :  $\forall \vec{x} = (x, y) \in \mathbb{R}^2: q(\vec{x}) = q(x, y) = a_{11}x^2 + a_{22}y^2 + 2a_{12}xy$

②  $\mathbb{R}^3$ :  $\forall \vec{x} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3: q(\vec{x}) = q(x, y, z) = a_{11}x^2 + a_{22}y^2 + a_{33}z^2 + 2a_{12}xy + 2a_{13}xz + 2a_{23}yz$

Για παράδειγμα:  $q(x, y) = 2x^2 + 4y^2 + 2xy$  με πίνακα  $\begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 4 \end{pmatrix} = A$

$q(x, y, z) = 2x^2 + 3y^2 + z^2 + xy + 2yz + 3xz$

με πίνακα  $\begin{pmatrix} 2 & 1/2 & 3/2 \\ 1/2 & 3 & 1 \\ 3/2 & 1 & 1 \end{pmatrix} = A$

Έστω  $q(\vec{x}) = \sum_{k=1}^n a_{kk} x_k^2 + 2 \sum_{1 \leq i < j \leq n} a_{ij} x_i x_j$  μια τετραγωνική

μορφή επί του  $E$  με πίνακα  $A = (a_{ij})$

Έστω  $\beta = \{\vec{e}_1, \dots, \vec{e}_n\}$  η ΟΚΒ και  $\vec{x} = x_1 \vec{e}_1 + \dots + x_n \vec{e}_n$

και  $X = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$  η στήλη του  $\vec{x}$  στην ΟΚΒ  $\beta$ .

Παρατήρηση:  $q(\vec{x}) = {}^t X A X = \langle A X, X \rangle$

$$\text{Πράγματι, } {}^t X A X = (x_1 \ x_2 \ \dots \ x_n) \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} =$$

$$= (x_1 \ x_2 \ \dots \ x_n) \begin{pmatrix} a_{11}x_1 + \dots + a_{1n}x_n \\ a_{21}x_1 + \dots + a_{2n}x_n \\ \vdots \\ a_{n1}x_1 + \dots + a_{nn}x_n \end{pmatrix} = x_1(a_{11}x_1 + \dots + a_{n1}x_n) + \dots + x_n(a_{n1}x_1 + \dots + a_{nn}x_n)$$

$$= \sum_{i,j=1}^n a_{ij} x_i x_j = q(\vec{x}) \quad \underline{\text{Παρόμοια: } q(\vec{x}) = \langle A X, X \rangle}$$

Έστω  $q: E \rightarrow \mathbb{R}$  μια τετραγωνική μορφή επί του  $E$ , με πίνακα  $A = (a_{ij})$  στην ΟΚΒ  $\beta = \{\vec{e}_1, \dots, \vec{e}_n\}$  και τότε:

$$q(\vec{x}) = q(x_1 \vec{e}_1 + \dots + x_n \vec{e}_n) = {}^t X A X = \sum_{k=1}^n a_{kk} x_k^2 + 2 \sum_{1 \leq i < j \leq n} a_{ij} x_i x_j, \text{ όπου:}$$

$X = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$  (επειδή ο  $A$  είναι συμμετρικός  $\Rightarrow$   $\exists$  ορθογώνιοι πίνακες)

$P = (p_{ij})$  έτσι ώστε  ${}^t P A P = \Delta = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \lambda_2 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & \lambda_n \end{pmatrix}$ , όπου  $\lambda_1, \dots, \lambda_n$  είναι οι ιδιοτιμές του  $A$ .

$$\Rightarrow A = P \Delta P^t \text{ . Άρα από α) (1), (2): } q(\vec{x}) = {}^t X A X = {}^t X (P \Delta P^t) X = ({}^t X P) \Delta ({}^t P X) = {}^t ({}^t P X) \cdot \Delta \cdot ({}^t P X)$$

$$\Rightarrow \boxed{q(\vec{x}) = {}^t X' \Delta \cdot X'} \text{ , όπου } \boxed{X' = {}^t P X} /$$

Πάλι  $\vec{e}'_j = \sum_{i=1}^n P_{ij} \vec{e}_i, \forall j = 1, 2, \dots, n$  και έστω  $\beta' = \{ \vec{e}'_1, \dots, \vec{e}'_n \}$  και τότε θεωρούμε ότι το σύνολο  $\beta'$  είναι μια βάση του  $E$  και  $M_{\beta'}^{\beta'} = P$ . Επειδή ο  $P$ : ορθογώνιος, έπεται ότι η  $\beta'$ : ΟΚΒ. Επιπλέον, το  $x' = \begin{pmatrix} x'_1 \\ \vdots \\ x'_n \end{pmatrix} = {}^t P X$  και  $\vec{x} = x'_1 \vec{e}'_1 + \dots + x'_n \vec{e}'_n$   
 Τέλος:  $q(\vec{x}) = q(x'_1 \vec{e}'_1 + \dots + x'_n \vec{e}'_n) = {}^t x' \Delta x' = (x'_1 \dots x'_n) \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 \\ \vdots & \vdots \\ 0 & \lambda_n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x'_1 \\ \vdots \\ x'_n \end{pmatrix}$   
 $= \lambda_1 (x'_1)^2 + \dots + \lambda_n (x'_n)^2$

Θεώρημα Κυρίων Αξόνων: Για κάθε τετραγωνική μορφή  $q: E \rightarrow \mathbb{R}$ , ορισμένη επί ενός Ευκλείδειου χώρου  $E$  πεπδιάστατος, υπάρχει ΟΚΒ  $\beta' = \{ \vec{e}'_1, \dots, \vec{e}'_n \}$  του  $E$ , έτσι ώστε:  
 $\forall \vec{x} = x'_1 \vec{e}'_1 + \dots + x'_n \vec{e}'_n \in E: q(\vec{x}) = \lambda_1 (x'_1)^2 + \dots + \lambda_n (x'_n)^2$   
 όπου  $\lambda_1, \dots, \lambda_n$  είναι οι ιδιοτιμές του πίνακα  $A$  της  $q$ .  
 Τα διανύσματα  $\vec{e}'_1, \dots, \vec{e}'_n$  καλούνται κύριοι άξονες της τετραγωνικής μορφής  $q$ .

Παλ  $q: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}, q(x,y) = 5x^2 - 6xy + 5y^2$   
 Πίνακας της  $q$  στην κανονική βάση  $\beta = \{ \vec{e}_1 = (1,0), \vec{e}_2 = (0,1) \}$  του  $\mathbb{R}^2$ ,  $A = \begin{pmatrix} 5 & -3 \\ -3 & 5 \end{pmatrix}$

$P_A(t) = \begin{vmatrix} 5-t & -3 \\ -3 & 5-t \end{vmatrix} = (t-2)(t-8)$  Ιδιοτιμές του  $A$ :  $\begin{cases} \lambda_1 = 2 \\ \lambda_2 = 8 \end{cases}$

Η τετραγωνική μορφή στα κύριους άξονες της είναι:  
 $q(x',y') = 2(x')^2 + 8(y')^2$

•  $V(2) : \text{OKB} \left\{ \begin{pmatrix} \sqrt{2}/2 \\ \sqrt{2}/2 \end{pmatrix} \right\}$  •  $V(2) : \text{OKB} \left\{ \begin{pmatrix} -\sqrt{2}/2 \\ \sqrt{2}/2 \end{pmatrix} \right\}$  • (8)

Τότε  $P = \begin{pmatrix} \sqrt{2}/2 & -\sqrt{2}/2 \\ \sqrt{2}/2 & \sqrt{2}/2 \end{pmatrix}$  και τότε οι κύριοι άξονες της  $q$

είναι  $\vec{e}_1' = (\sqrt{2}/2, \sqrt{2}/2)$ ,  $\vec{e}_2' = (-\sqrt{2}/2, \sqrt{2}/2)$

Αν  $(x, y) \in \mathbb{R}^2 : x' = {}^t P x \Rightarrow \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = {}^t P \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$  και  $(x, y) = x' \vec{e}_1' + y' \vec{e}_2'$

Εστω  $C = \left\{ (x, y) \in \mathbb{R}^2 : \underline{5x^2 - 6xy + 5y^2 = 8} \right\}$

Σταυ κύριους άξονες της  $q$  το έστω  $C$  ένα εν μορφή

$C = \left\{ (x', y') \in \mathbb{R}^2 / 2(x')^2 + 8(y')^2 = 8 \right\}$

έπειτα  $\rightarrow \frac{(x')^2}{2^2} + \frac{(y')^2}{1^2} = 1$

